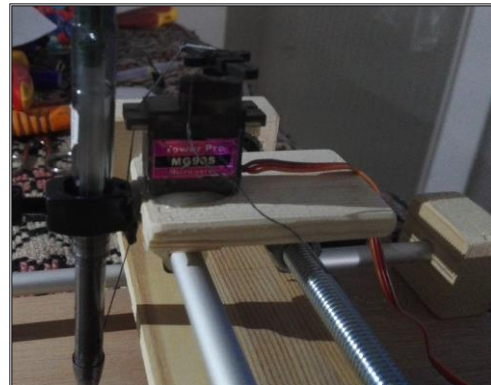


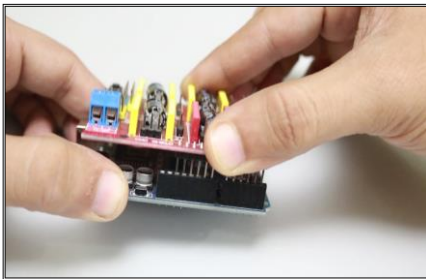
Εργασίες της ομάδας μας το μήνα Μάρτιο 2019

Στις επόμενες συναντήσεις της ομάδας, η κατασκευή προχωρά σε επόμενα στάδια..

Σταθεροποιούμε τον ειδικά διαμορφωμένο στύλο (με ελατήριο στο πάνω μέρος κ μια τρύπα σε χαμηλό σημείο στο εξωτερικό του περίβλημα) στην υποδοχή που είχε κολληθεί στον σερβοκινητήρα. Ενώνουμε με κλωστή το εσωτερικό μελάνι του στύλου και το άκρο του σερβοκινητήρα.



Η κατασκευή έχει ολοκληρωθεί, στο σημείο αυτό και είμαστε έτοιμοι να γίνει η συνδεσμολογία των ηλεκτρονικών μας εξαρτημάτων που έχουμε ήδη προμηθευτεί..

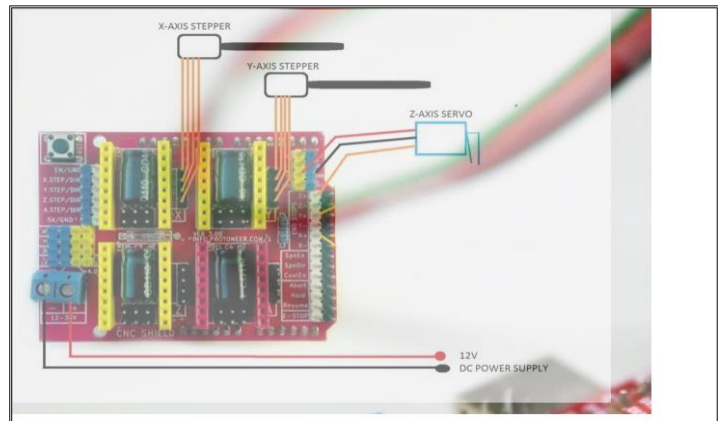


Η πλακέτα επέκτασης προσαρμόζεται πάνω στο κύκλωμα του Arduino Uno R3 και πάνω σε αυτή τοποθετούνται οι δυο drivers των Stepper motor για τον X και Y άξονα.

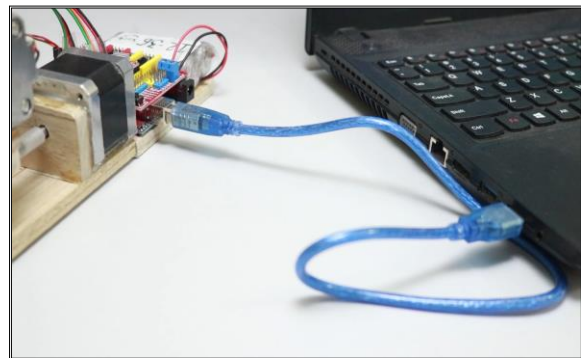
Το κύκλωμα παίρνει τη θέση του πάνω στην κατασκευή μας



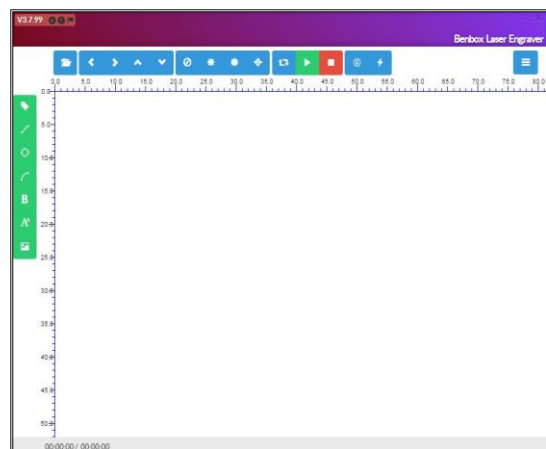
Η καλωδίωση που ακολουθούμε για την σωστή συνδεσμολογία των δύο Serper motor και του Servo motor πάνω στην πλακέτα επέκτασης φαίνεται στην διπλανή εικόνα...



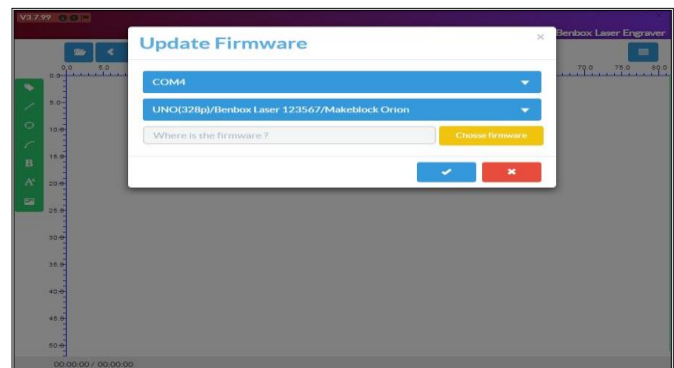
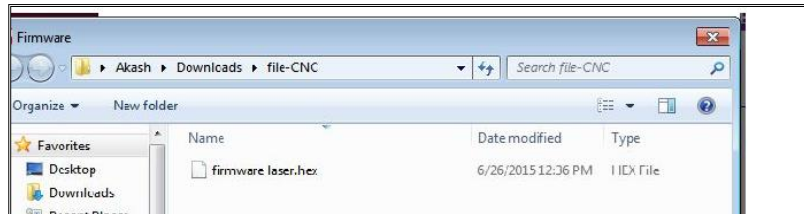
Ο εκτυπωτής μας είναι έτοιμος να συνδεθεί στον υπολογιστή και να επικοινωνήσει με το λογισμικό Benbox, που ύστερα από κατάλληλες ρυθμίσεις, ευελπιστούμε να τεθεί σε λειτουργία.....



Κατεβάζουμε και εγκαθιστούμε το δωρεάν λογισμικό Benbox, το περιβάλλον του μοιάζει με σχεδιαστικό πρόγραμμα και φαίνεται στο πλάι...



Φορτώνουμε το κατάλληλο firmware που υπάρχει στο αρχείο που κατεβάσαμε...



και δίνουμε τις κατάλληλες ρυθμίσεις στις δύο σελίδες για τους stepper motors X και Y και τον Servo motor...

